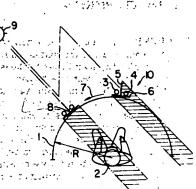
JA 0068422 MAY 1980

PURPOSE: To prevent an incidence of the sunlight securly by using a small-area sunvisor which automatically traces after the sun in motion with a car or the similar: 28.3 Consider when any the artificians.

CONSTITUTION: A sunvisor equipments 10 with some basic elements of a left sensor 3, right sensor 4, shadow board 5, and sunvisor board 6 are worked arbitary on a circle trace 1. Shadows of a sunlight made by the sensors 3, 4 depends on a relative relation between two positions of the sunvisor equipments 10 and the sun 9. The resulting difference in output between a left sensor 3 and right sensor 4 is sensed to control the sunvisor equipments 10, which may be always faced to the





THIS PAGE BLANK (USPTO)

(19) 日本国特許庁 (JP)

1)特許出願公開

⑩公開特許公報(A)

昭55-68422

⑤Int. Cl.³B 60 J 3/02

識別記号

厅内整理番号

❸公開 昭和55年(1980) 5 月23日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 4 頁)

❷自動的に太陽を追尾する小型サンバイザ

願 昭53-141864

②出 願 昭53(1978)11月17日

⑦発 明 者 小川正宏

豊明市前後町仙人塚1736—139

⑦出 願 人 トヨタ自動車工業株式会社 豊田市トヨタ町1番地

四代 理 人 弁理士 浅村皓 外4名

ስ ላ 📽

1. 発明の名称

自動的に太陽を追尾する小型サンパイザ 特許請求の範囲

(1) 自動車等の車両にかいて、遮転者の顕都をほ 使中心とする円軌道あるいは、その一部を遮板席前 方上方の車体にほぼ水平にとりつけ、放軌道上を サンパイザ本体が自動的に太陽を追尾しながら移動 動し遮転者の顕部と太陽とを結ぶ線上にとどまる ことを特象としたサンパイザ装置。

(2) 特許請求の範囲第1項記載のサンパイザ装置であつて、前記軌道が増都を有し、前記サンパイデ本体が該場部に達したとき作動して前記サンパイデ本体の該増部方向への駆動を停止させるリミットスイッチを含むことを特徴とした前記のサン

(3) 特許請求の範囲第1項または第2項記載のサンパイザ装備であつて、前記サンパイザ本体の前面に設けられ、前記サンパイザ本体の駆動力減となる紀電力を発生する太陽電池を含むことを特徴

とした前記サンパイ学装置。

3. 発明の詳細を説明

自動車等の車両の温転時に太陽光が直接温転者 の目に入るとまぶしく非常に温転がやりずらくな り、場合によつてはそのため温転を誤つて大きな 事故をひき和す金輪がある。

このために車両等にはサンパイザが設けられてかり、随時とのサンパイザを倒して直接太陽光を連へいするようになっている。しかし従来のサンパイザは運転者から見た太陽の位置がある程度の範囲にわたって移動しても太陽光を一枚の根でカパーできるようにしてあるため、どうしてもサンパイザの寸法が大変、大面積のものになってしまい、その結果運転者からの視界が不必要にせばめられる欠点をもつている。

本発明は上記の点を解決するためになされたもので、自動車等の車両の移動にともなつて超々変

化する太陽の位置をサンパイザ自身が自動的に追 見することにより、小さな面積のサンパイザで運 転者への太陽光の入射を確実に防止し、運転者に より広い視界を与えることを目的としている。

以下本発明の原理をよび動作を付留を参照しながら説明する。

第1図は本発明の基本原理を示するのである。 図において1は、選転者の顕部2をほぼ中心とする半径Rの円または円弧を描く軌道であり、一般には車両内の運転席前部上方のフロントガラス内像に沿つてほぼ水平となるより事体にとりつける。 円軌道1上に、左側センサ3、右側センサ4、影板5かよび日よけ板6を基本的に具備するサンパイザ本体10を軌道運転自在にとりつける。日よけ板6の面が円軌道1の接続と平行になるようにし、かつ影板6か日よけ板6の面に対して法線方向に延びているように構成する。

とのよりにすると、第1図において右側に示されているサンパイザ本体10の位置では太陽9の 光が左側センサ3には直接るたるが右側センサ4

そとでこれによつて生じる左側センサると右 何センサルとの出力の差を検出してサンパイサ本 休1.0 を矢印7の方向へ移動させるように制御す る。サンパイサ本体10が矢印7の方向に移動し て8で示される位置に達すると左側センサ8と右 例センサ 4 との両方に太陽光があたり両センサ 8 4 の出力の差はゼロとなる。この状態のときサン パイデ本体1.0の移動を停止させるように制御す る。サンパイサ本体10が8で示される位置より 左側にあるときにも全く同様にして両センサる。 4 の出力の差から(上述の場合と行号が反対であ るととから)サンパイザ本体 1.0 を矢印7と反対 方向に8で示される位置まで移動させるように制 如することができる。このようにしてサンパイザ 本体10を8で示される点に停止させるように制 御すると、サンパイザ本体10は常に太陽9と選 転者の頚部2とを結ぶ線上にあることになり小さ 陽光をさえぎることができる。

第2因は本発明になるサンパイザの移動制御の 概念を示すプロック図である。図において、101 は左側センサると右側センサもとの出力の差の値 性を決定する差分回路である。102は差分回路 101の出力をリレー108を収斂できる程度に 増幅する増幅回路である。104はサンパイザ本 体10の駆動用モータでリレー103の作動化応 じて正転、逆転可能となつている。105,108 は夫々円軌道1の左端、右端に設けられた左りさ ツトスイツチおよび右りミントスイッチで、サン パイザ本体10がモータ104により駆動されて 本体10が左りミットスイッチ105または右り ミットスイッテ106を作動させてモータ104 への通道を切ることによりモータ104の焼損等 の故障を避けることができると同時に円軌道1の 端部でサンパイザ10がモータ104の駆動トル クによつて浮き上り細かい援動が発生するのを防 ぐことができる。107は充電可能なペッテリで 制御回路全体の電源およびモータ104の駆動用

に使用される。108は太陽電池で創御回路全体の電源モータ104の動力源をよびパッテリ107の充分用に使用される。

第3図は第2図図示の制御の概念を具体化する 電気回路の一実施例を示す図である。図において 8、4 は失々左側、右側センサでホトダイオード 等の公知の光センサでよい。プロック101は差 分回路でトランジスタ Tr1 ~ Tr4 、抵抗 R1~R6 で構成されている。プロック102は増幅回路で トランジスタ Tr5, Tr6、抵抗 R7~R8 で構成され ている。プロツク103はリレー国路で、コイル サージ吸収用ダイオードD1をよび接点スイ ッチ B W 1 で構成される第 1 のリレー RL1と、コイ ルL2、サージ吸収用ダイオードD2および接点ス イッチBW2で構成される第2のリレーRL2とを 含んでいる。104はモータで、105,106 "は夫々左右リミットスイッチであり、第2図で説 明したものと同一の機能を有する。Rタは太陽電 私108からパッテリ107を充電する際の電流 制限用抵抗、 D3はペッテリ107 から太陽電池

108への逆旋筋止用ダイオードである。

以下第3図図示の本発明になる側側回路の一実 第1図の前作を説明する。今サンパイデ本体10が 第1図の右側に示されるような位置にあるとする と、左側センサ3は太陽光があたるので低抵抗と なる。とのためトランジスタTT1が導通しトランジスタTT2が非導通となりトランジスタTT4が導通するのでトランジスタTT4が導通するのでトランジスタTT4が導通し、第2のリレーRL2を付勢し て扱点スイッチBT2を(+)側に倒す。一方、トランジスタTT3が非導通であるからトランジスタ TT6も非導通で第1のリレーRL1は付勢された とのよるでは、第1回に関れている。とれた とのよくでは、第2のリレーRL1は付勢された とのよってが表現で第1の中での方向に駆動する。

サンパイザ本体10が第1回の8で示される位置まで来ると左右両センサ8,4に太陽光があた

特別 昭55-68 422 例 り その抵抗値がともに低くなり、トランジスタ Tr1.Tr2 を導通させ、従つてトランジスタ Tr5.Tr4 を非導通にする。これによりトランジスタ Tr5.Tr6 も非導通となり無1 かよび無2 のリンー RL1 かよび RL2 は両方とも 付勢されず接点スイッチ、BT1、BT2 はともに(-) 側に倒れてモータ104への通電が断たれモータ104は停止する。

もしサンパイザ本体10水線1図の矢印7の方向に収動され続けて円軌道1の左端までは適したならばサンパイデ本体10水左リミフトスインチ。105を開放して第2のリレーRL2を映動し接点スイッチ8単2を(--)個に倒してモータ104への通電を断つようになつており、モータ104を保

太陽光がサンパイヤ本体10の右側からあたる 場合も上述の動作と会く同様にしてサンパイヤ本 体10はモータ104により第1回図示の矢印T と反対の方向に駆動されるで示される位置で停止 するのは明らかである。このようにしてサンパイ

サ本体10は常に太陽と選転者の顕部とを結ぶ線 上にくるように創御される。

なお第3回図示の太陽電池108を日よけ板6の即面によりつけると日よけ板6の即面は常に太陽を正面にすることになり高い効率での太陽電池108の発電が期待できる。

The Asset Water Section

サンパイヤ駆動用として併用してもよい。また日 よけ板をは不透明を板でも、または青色、褐色等 の最い色の透明板でもよい。

なお第2図かよび第3図は本発明の一実施例を示しているにすぎず、本発明の原理に基いて程々の変形が可能である。例えば、第4図にかいなモータ104を含む制御回路はサンパイで本体10に設けられているが、これを円軌道11上本体10をモータ104により駆動させてもかっませた第3図にかいてモータ104の回転方向をリレー回路103を用いてものとし、この出力を正負ってもといったのとし、この出力を重要転割割を行つてもよい。

以上説明したように本発明は温転者の顕都をほぼ中心とする円軌道上にサンパイザを設け、このサンパイザが自動的に太陽を追尾する構成にしているため、小面積のサンパイザで確実に遮転者への太陽光の入射をさえぎることができ、遮転者に

1 0

特期 昭55-68422(4)

より広い視界を与えるという優れた効果がある。 また本発明ではサンパイザの前面に太陽電池を 配設することにより高い効率で太陽電池の起動力 を得ることができるという優れた効果がある。

期1図は本発明の基本原理を示す略図である。 第2図は本発明になるサンペイザの移動制御の ₹念を示すプロック図である。

第 5 図は第 2 図図示の制御概念を具体化した一 施例を示す電気回路図である。

第4回は本発明になるサンパイザの一実施例を

1 …四集谱

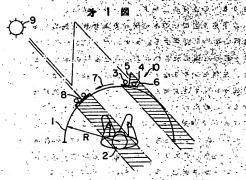
8…左側センサ

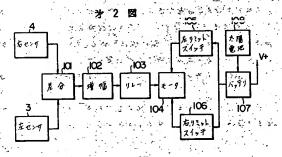
…右側センサ 5…影

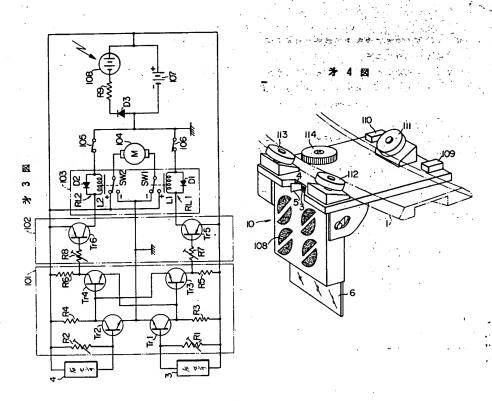
10... + 2/1

101… 差分回路 102 … 增偏回路

107 ... オッテリ 108 ... 太陽電視







AND THE REPORT OF THE PROPERTY OF THE PERSON OF THE PE